

Indice

| | |
|---|-----|
| Prefazione | VII |
| Avvertenze | IX |
| 1 Teorie fisico matematiche | 1 |
| ● Risoluzione dei problemi | |
| 1.1 Fasi di risoluzione | 1 |
| 1.2 Classificazione | 1 |
| 1.3 Schematizzazione | 2 |
| 1.4 Impostazione | 3 |
| 1.5 Risoluzione matematica | 4 |
| 1.6 Interpretazione dei risultati | 5 |
| 2 Grandezze vettoriali | 7 |
| 2.1 Esercizi svolti | 7 |
| 2.2 Esercizi proposti | 12 |
| 2.3 Soluzioni | 14 |
| 3 Cinematica dell'elemento | 17 |
| 3.1 Esercizi svolti | 17 |
| 3.2 Esercizi proposti | 27 |
| 3.3 Soluzioni | 29 |
| 4 Cinematica degli spazi euclidei | 31 |
| 4.1 Esercizi svolti | 31 |
| 4.1.1 Atti di moto rigido | 31 |
| 4.1.2 Moti rigidi | 35 |
| 4.1.3 Moti relativi per un elemento | 37 |
| 4.1.4 Moti relativi per uno spazio euclideo | 45 |
| 4.2 Esercizi proposti | 68 |
| 4.3 Soluzioni | 71 |

| | |
|---|------------|
| 5 Elemento libero e vincolato | 75 |
| 5.1 Esercizi svolti | 75 |
| 5.1.1 Statica | 75 |
| 5.1.2 Dinamica | 87 |
| 5.2 Esercizi proposti | 113 |
| 5.3 Soluzioni | 117 |
| 6 Baricentri e momenti d'inerzia | 121 |
| 6.1 Esercizi svolti | 121 |
| 6.2 Esercizi proposti | 124 |
| 6.3 Soluzioni | 125 |
| 7 Sistema rigido | 127 |
| 7.1 Esercizi svolti | 127 |
| 7.1.1 Equivalenza | 127 |
| 7.1.2 Statica | 131 |
| 7.1.3 Dinamica | 151 |
| 7.2 Esercizi proposti | 169 |
| 7.3 Soluzioni | 176 |
| 8 Sistemi olonomi | 179 |
| 8.1 Esercizi svolti | 179 |
| 8.2 Esercizi proposti | 205 |
| 8.3 Soluzioni | 208 |
| 9 Esercizi d'esame | 211 |
| 9.1 Introduzione | 211 |
| 9.2 Esercizi svolti | 212 |
| 9.3 Esercizi proposti | 310 |
| 9.4 Soluzioni | 321 |